



## 1. DÉFINITION ET PREMIÈRES PROPRIÉTÉS

1.1. **Définitions.** Une application linéaire est une application qui respecte les combinaisons linéaires. Plus précisément.

**Proposition : Application linéaire**

Soit  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels et  $f : E \rightarrow F$  une application de  $E$  dans  $F$ , c'est-à-dire pour tout  $u \in E$ , alors  $f(u) \in F$ .

Les conditions suivantes sont équivalentes :

- (a) • Pour tout couple de vecteurs  $(u, v) \in E^2$ , on a

$$f(u + v) = f(u) + f(v).$$

ET

- Pour tout  $\lambda \in \mathbb{R}$  et tout  $u \in E$ ,

$$f(\lambda u) = \lambda f(u).$$

- (b) Pour tout couple de réels  $(\lambda, \mu)$ , et tout couple de vecteurs  $(u, v) \in E^2$ , on a

$$f(\lambda u + \mu v) = \lambda f(u) + \mu f(v).$$

- (c) Pour tout couple de vecteurs  $(u, v) \in E^2$ , et tout  $\alpha \in \mathbb{R}$ , on a

$$f(\alpha u + v) = \alpha f(u) + f(v).$$

Une application  $f$  qui vérifie l'une des trois conditions (a), (b) ou (c) ci-dessus est appelée **application linéaire**.

L'ensemble des applications linéaires de  $E$  vers  $F$  est noté  $\mathcal{L}(E, F)$ .

*Démonstration.* À compléter. □

*Exemple 1.1.1.* 1. L'application constante nulle  $\theta : E \rightarrow F$  définie par  $\theta(u) = 0_F$  pour tout  $u \in E$  est linéaire de  $E$  dans  $F$ .

2. Les fonctions linéaires  $x \mapsto ax$  (avec  $a \in \mathbb{R}$ ) de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}$  sont également des applications linéaires de l'espace vectoriel  $\mathbb{R}(=\mathbb{R}^1)$  sur lui-même. C'est d'ailleurs parce que les applications linéaires de  $E$  dans  $F$  sont des généralisations de cet exemple qu'on les appelle de la même façon.

En particulier, si  $f$  est linéaire, alors, pour tous vecteurs  $u, v$  de  $E$  :

$$f(u + v) = f(u) + f(v), \quad f(u - v) = f(u) - f(v), \quad f(2u - 3v) = 2f(u) - 3f(v), \quad f(5u) = 5f(u)$$

**Méthode : Applications linéaire**

Pour montrer qu'une application est linéaire d'un espace vectoriel  $E$  à valeurs dans un espace vectoriel  $F$ , on peut montrer que :

**AL1**  $f(u + v) = f(u) + f(v)$  et  $f(\lambda u) = \lambda f(u)$ , pour tous vecteurs  $u$  et  $v$  de  $E$ , et tout réel  $\lambda$ .

**AL2**  $f(\lambda u + \mu v) = \lambda f(u) + \mu f(v)$  pour tous vecteurs  $u$  et  $v$  de  $E$ , et tous réels  $\lambda, \mu$ .

**AL3**  $f(\alpha u + v) = \alpha f(u) + f(v)$  pour tous vecteurs  $u$  et  $v$  de  $E$ , et tout réel  $\alpha$ .

En général, la méthode **AL3** est plus rapide à rédiger.

*Exercice 1.1.2.* Déterminer quelles sont les applications linéaires parmi les applications suivantes.

$$1. \quad f : \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}) \\ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \longmapsto \begin{pmatrix} 2x - 4y \\ 3x + y \end{pmatrix} .$$

2.  $g_1 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$   
 $(x; y) \mapsto (2x - y; y; y - 2x)$ .
3.  $g_2$  l'application définie sur  $\mathbb{R}^2$  par  $g_2(x, y) = (2x + y - 1; 0; x - y)$ .
4.  $k$  l'application définie sur  $\mathbb{R}_3[X]$  par  $k(P)(x) = xP'(x + 1)$  (dérivée de  $P$  appliquée à  $x + 1$ ).  
 Par exemple, si  $P(x) = x^3$ ,  $k(P)(x) = x3(x + 1)^2 = 3x^3 + 6x^2 + 3x$ .
5.  $j$  l'application définie sur  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  par  $j(M) = AMA$  avec  $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -2 & 2 \end{pmatrix}$ .

### Définition : Endomorphisme, isomorphisme, automorphisme

Soit  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels.

- Un **endomorphisme** de  $E$  est une application linéaire de  $E$  à valeurs dans  $F = E$ .  
On note  $\mathcal{L}(E)$  l'ensemble des endomorphismes de  $E$ .
- Un **isomorphisme** est une application linéaire **bijective**.  
On note  $\text{GL}(E, F)$  l'ensemble des isomorphismes de  $E$  à valeurs dans  $F$ .
- Un **automorphisme** de  $E$  est un isomorphisme de  $E$  à valeurs dans  $F = E$ , autrement dit un endomorphisme bijectif de  $E$ .  
On note  $\text{GL}(E)$  l'ensemble des automorphismes de  $E$ .

*Remarque 1.1.3.* Attention, les notations  $\mathcal{L}(E)$ ,  $\text{GL}(E, F)$  et  $\text{GL}(E)$  semblent avoir disparu du programme...

### Méthode : Endomorphisme

Pour montrer qu'une application linéaire est un endomorphisme de  $E$ , il faut :

1. montrer que  $f(u)$  appartient à  $E$  pour tout vecteur  $u$  de  $E$
2. montrer que  $f$  est linéaire

### Définition : Application identité

Soit  $E$  un espace vectoriel. L'**application identité** de  $E$ , notée  $\text{Id}_E$  est définie par :  $\text{Id}_E(u) = u$  pour tout vecteur  $u$  de  $E$ .

On vérifie facilement que  $\text{Id}$  est un automorphisme de  $E$ .

## 1.2. Propriétés et caractérisations.

### Proposition : Espace vectoriel $\mathcal{L}(E, F)$

Soit  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels. L'ensemble  $\mathcal{L}(E, F)$  des applications linéaires de  $E$  dans  $F$  est un espace vectoriel.

En particulier (à retenir) :

- la somme de deux (ou plus) applications linéaires est une application linéaire
- le produit d'une application linéaire par un nombre réel est une application linéaire
- une *combinaison linéaire* d'applications linéaires est linéaire

*Démonstration.* À compléter.

□

*Remarque 1.2.1.* L'ensemble  $\text{GL}(E)$  n'est pas un espace vectoriel, mais il est en revanche stable par composition : si  $f$  et  $g$  sont deux automorphismes de  $E$ , alors  $g \circ f$  et  $f \circ g$  sont des automorphismes de  $E$ .

(En effet, la composée de deux applications bijectives est elle-même bijective, et  $(f \circ g)^{-1} = g^{-1} \circ f^{-1}$ .)

Ce n'est pas un espace vectoriel car elle ne contient pas l'application nulle (celle-ci n'est pas bijective).

*Exercice 1.2.2.* Quelles applications linéaires sont des endomorphismes dans l'exercice 1.1.2?

### Proposition : Propriétés élémentaires des applications linéaires

Soit  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels et  $f \in \mathcal{L}(E, F)$ . Alors :

- $f(0_E) = 0_F$  : l'image du vecteur nul de  $E$  par une application linéaire de  $E$  dans  $F$  est le vecteur nul de  $F$ .
- $\forall u \in E, f(-u) = -f(u)$ .
- Soit  $n \in \mathbb{N} \setminus \{0, 1\}$ ,  $(u_1, u_2, \dots, u_n)$  une famille de vecteurs de  $E$ , et  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$  des nombres réels. Alors :

$$f\left(\sum_{i=1}^n \lambda_i u_i\right) = \sum_{i=1}^n \lambda_i f(u_i)$$

c'est-à-dire :

$$f(\lambda_1 u_1 + \lambda_2 u_2 + \dots + \lambda_n u_n) = \lambda_1 f(u_1) + \lambda_2 f(u_2) + \dots + \lambda_n f(u_n)$$

Autrement dit : l'image d'une *combinaison linéaire* de vecteurs par une *application linéaire* est égale à la *combinaison linéaire* des images de ces vecteurs.

*Démonstration.* À compléter. □

### Méthode : Application non linéaire

En contraposant la première propriété, on obtient : si  $f(0_E) \neq 0_F$  alors  $f$  n'est pas linéaire.

*Exercice 1.2.3.* L'application  $f$  définie sur  $\mathbb{R}^2$  par  $f(x, y) = (x; x - y; 2x + 3y - 1)$  est-elle linéaire ?

## 2. NOYAU ET IMAGE D'UNE APPLICATION LINÉAIRE

### 2.1. Noyau.

#### Définition : Noyau d'une application linéaire

Soit  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels et  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  une application linéaire.

On note  $\ker(f)$  et on appelle **noyau** de l'application linéaire  $f$  l'ensemble des antécédents dans  $E$  du vecteur nul de  $F$  :

$$\ker(f) = \{u \in E \text{ tel que } f(u) = 0_F\}.$$

Autrement dit :

$$u \in \ker(f) \text{ si et seulement si } f(u) = 0_F.$$

Le noyau  $\ker(f)$  d'une application linéaire  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  contient tous les vecteurs de  $E$  dont l'image par  $f$  est égale au vecteur nul  $0_F$ .

#### Proposition : Le noyau est un sous-espace vectoriel (de l'espace vectoriel de départ)

Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  une application linéaire. Alors le noyau  $\ker(f)$  de  $f$  est un sous-espace vectoriel de  $E$ .

*Démonstration.* À compléter. □

**Méthode : Noyau d'une application linéaire**

Pour déterminer le noyau d'une application linéaire, on peut résoudre l'équation  $f(u) = 0_F$  où  $u \in E$ . En général, on obtient un système linéaire homogène (c'est-à-dire que le second membre est nul) à résoudre.

Si possible, on exprimera  $\ker(f)$  comme un **sous-espace vectoriel engendré par une famille de vecteurs** :

$$\ker(f) = \text{Vect}(u_1, u_2, \dots, u_p)$$

(avec  $u_1, u_2, \dots, u_p \in E$ ) et on pourra examiner si la famille est libre ou extraire une famille libre de cette famille génératrice.

*Exercice 2.1.1.* Déterminer le noyau des applications linéaires  $f, g_1, k$  et  $j$  de l'exercice 1.1.2. En trouver une famille génératrice puis une base.

On rappelle que  $f$  est injective si, et seulement si,  $f(u) = f(u')$  implique  $u = u'$ .

**Proposition : Lien entre noyau et injectivité**

Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  une application **linéaire**. Alors :

$$f \text{ est injective si et seulement si } \ker(f) = \{0_E\}.$$

Dans ce cas, on dit que le noyau est réduit au vecteur nul.

*Démonstration.* À compléter. □

*Exercice 2.1.2.* Parmi les applications linéaires  $f, g_1, k$  et  $j$  de l'exercice 1.1.2, lesquelles sont injectives ?

**2.2. Image d'une application linéaire.** Pour une fonction numérique  $f$  définie sur un intervalle  $I$  de  $\mathbb{R}$ , l'image  $f(I)$  désigne tous les réels  $y$  possédant au moins un antécédent par  $f$ .

Par exemple :

- Si  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  est définie par  $f(x) = x^2$ , alors  $f(\mathbb{R}) = \mathbb{R}_+$ .
- Si  $f : \mathbb{R}_+^* \rightarrow \mathbb{R}$  est définie par  $f(x) = \ln(x)$ , alors  $f(\mathbb{R}_+^*) = \mathbb{R}$ .
- Si  $f : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$  est définie par  $f(x) = 3x + 1$ , alors  $f([0, 1]) = [1, 4]$ .

**Définition : Image d'une application linéaire**

Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$ . On note  $\text{Im}(f)$  et on appelle **image** de  $f$  l'ensemble des vecteurs de  $F$  possédant (au moins) un antécédent par  $f$ .

En d'autres termes cet ensemble est constitué des images possibles pour  $f$ .

**Proposition : L'image est un sous-espace vectoriel (de l'espace vectoriel d'arrivée)**

Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  une application linéaire. Alors l'image  $\text{Im}(f)$  est un sous-espace vectoriel de  $F$ . □

*Démonstration.* À compléter.

**Méthode : Image d'une application linéaire**

Pour trouver l'image d'une application linéaire, on peut chercher les conditions sur les vecteurs  $v$  pour lesquelles l'équation  $f(u) = v$  d'inconnue  $u$  possède au moins une solution.

Si possible, on exprimera  $\text{Im}(f)$  comme un **sous-espace vectoriel engendré par une famille de vecteurs** :

$$\text{Im}(f) = \text{Vect}(v_1, v_2, \dots, v_p)$$

(avec  $v_1, v_2, \dots, v_p \in F$ ) et on pourra examiner si la famille est libre ou extraire une famille libre de cette famille génératrice.

*Exercice 2.2.1.* Déterminer l'image des applications linéaires  $f$  et  $g_1$  de l'exercice 1.1.2.

**Proposition : L'image est engendrée par les images des vecteurs d'une base**

Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  une application linéaire et  $\mathcal{B}_E = (e_1, e_2, \dots, e_n)$  une base de  $E$ .

Alors la famille de vecteurs  $(f(e_1), f(e_2), \dots, f(e_n))$  est **génératrice** de l'espace vectoriel  $\text{Im}(f)$ .

Autrement dit :

$$\text{Im}(f) = \text{Vect}(f(e_1), f(e_2), \dots, f(e_n)).$$

*Démonstration.* À compléter. □

*Remarque 2.2.2.* • Attention, en général,  $(f(e_1), \dots, f(e_n))$  n'est pas une base de  $\text{Im}(f)$ , mais seulement une famille génératrice. Par exemple,  $f : \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})$  définie par

$$f \left( \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right) \mapsto \begin{pmatrix} x + y \\ x + y \end{pmatrix}.$$

Alors  $f \left( \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = f \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  donc la famille  $(f(e_1), f(e_2))$  est liée!

- Ce résultat est vrai avec n'importe quelle base de l'espace vectoriel de départ mais en général on utilise la base canonique.

**Méthode : Image d'une application linéaire**

Pour déterminer l'image d'une application linéaire  $f : E \rightarrow F$ , on peut considérer la base canonique  $(e_1, e_2, \dots, e_n)$  de l'espace vectoriel de départ  $E$  et écrire  $\text{Im}(f) = \text{Vect}(f(e_1), f(e_2), \dots, f(e_n))$ . On cherchera ensuite à extraire une base de la famille génératrice obtenue.

*Exercice 2.2.3.* Déterminer l'image des applications linéaires  $k$  et  $j$  de l'exercice 1.1.2.

Une application  $f : E \rightarrow F$  est surjective si et seulement si  $f(E) = F$ .

**Proposition : Lien entre surjectivité et image**

Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$ .  $f$  est surjective si et seulement si  $\text{Im}(f) = F$ .

*Démonstration.* L'application  $f$  surjective si et seulement si  $f(E) = F$ . Or  $f(E) = \text{Im}(f)$ . □

*Exercice 2.2.4.* Soit

$$f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^3 \\ (x; y) \longmapsto (x + y; -y; x)$$

1. Montrer que  $f$  est une application linéaire. Est-ce un endomorphisme?
2. Déterminer des bases de  $\text{Im}(f)$  et  $\text{ker}(f)$ .
3. Caractériser  $\text{Im}(f)$  par une ou plusieurs équations.
4.  $f$  est-elle injective? surjective? bijective?

3. THÉORÈME DU RANG ET CONSÉQUENCES

3.1. Rang d'une application linéaire.

**Définition : Rang d'une application linéaire**

Soit  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels et  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  une application linéaire. Le **rang** de  $F$  est la dimension (si elle existe) du sous-espace vectoriel  $\text{Im}(f)$  :

$$\text{rg}(f) = \dim(\text{Im}(f)).$$

**Proposition : Lien entre surjectivité et rang d'une application linéaire**

Soit  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels avec  $F$  de dimension finie, et  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  une application linéaire.

- En général,  $\text{rg}(f) \leq \dim(F)$ .
- $f$  est surjective si, et seulement si  $\text{rg}(f) = \dim(F)$ .

En résumé :  $\text{rg}(f) \leq \dim(F)$  avec égalité si, et seulement si  $f$  est surjective.

*Démonstration.*  $\text{Im}(f)$  est un sous-espace vectoriel de  $F$  donc  $\dim(\text{Im}(f)) \leq \dim(F)$  i.e.  $\text{rg}(f) \leq \dim(F)$ .

- Si  $f$  est surjective, alors  $\text{Im}(f) = F$  donc  $\text{rg}(f) = \dim(F)$ .
- Réciproquement, si  $\text{rg}(f) = \dim(F)$ , alors le sous-espace vectoriel  $\text{Im}(f)$  a la même dimension que  $F$  et est inclus dans  $F$ , donc il est égal à  $F$ .

□

**3.2. Théorème du rang et conséquences.****Théorème : Théorème du rang**

Soit  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels, avec  $E$  de dimension finie, et  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  une application linéaire. Alors le noyau  $\ker(f)$  et l'image  $\text{Im}(f)$  sont de dimension finies, et l'on a l'égalité :

$$\dim(E) = \dim(\ker(f)) + \text{rg}(f)$$

*Démonstration.* Admis.

□

**Corollaire : Applications linéaires injectives ou surjectives entre espaces vectoriels de dimension finie**

Soit  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels de dimension finie, et  $f \in \mathcal{L}(E, F)$ .

1.  $f$  est injective si, et seulement si,  $\text{rg}(f) = \dim(E)$ .  
On a alors :  $\dim(E) \leq \dim(F)$ .
2.  $f$  est surjective si, et seulement si,  $\text{rg}(f) = \dim(F)$ .  
On a alors :  $\dim(E) \geq \dim(F)$ .

*Remarque 3.2.1.* Et si  $f$  est bijective, on a nécessairement  $\dim(E) = \dim(F)$ .

*Démonstration.* À compléter.

□

*Exercice 3.2.2.* Soit  $f$  l'application linéaire définie sur  $\mathbb{R}^2$  par  $f(x; y) = (x - 2x; x - 3y; 3x - y)$ .  $f$  peut-elle être injective ? surjective ? bijective ?

**Corollaire : Endomorphismes bijectifs d'un espace vectoriel de dimension finie**

Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension finie et  $f$  un **endomorphisme** de  $E$ . Les assertions suivantes sont équivalentes :

- i)  $f$  est injectif,
- ii)  $f$  est surjectif,

iii)  $f$  est bijectif.

*Démonstration.* À compléter. □

*Remarque 3.2.3.* Ce résultat est en fait valable pour toute application linéaire entre deux espaces vectoriels  $E$  et  $F$  **de même dimension (finie)**.

#### 4. MATRICE D'UNE APPLICATION LINÉAIRE ENTRE ESPACES DE DIMENSION FINIE

##### 4.1. Définition.

##### Théorème : Matrice d'une applications linéaire

Soit  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels **de dimensions finies**, respectivement notées  $n$  et  $p$ . Soit  $\mathcal{B}_E = (e_1, e_2, \dots, e_n)$  une base de  $E$  et  $\mathcal{B}_F = (f_1, f_2, \dots, f_p)$  une base de  $F$ .

Soit  $f$  une application linéaire de  $E$  dans  $F$ . Alors il existe une matrice  $A$  à  $p$  lignes et  $n$  colonnes telle que, pour tout vecteur  $u$  de  $E$  de matrice de coordonnées  $X$  relativement à la base  $\mathcal{B}_E$ , la matrice  $Y$  des coordonnées de  $f(u)$  relativement à la base  $\mathcal{B}_F$  vérifie la relation suivante :

$$Y = AX.$$

Cette matrice est appelée **matrice de  $f$  relativement aux bases  $\mathcal{B}_E$  et  $\mathcal{B}_F$**  et on note :

$$A = \text{Mat}(f; \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F).$$

On obtient cette matrice en choisissant pour colonnes de  $A$  les coordonnées des vecteurs  $f(e_1), f(e_2), \dots, f(e_n)$  exprimés dans la base  $\mathcal{B}_F$ .

*Démonstration.* À compléter. □

*Remarque 4.1.1.* Dans le cas d'un endomorphisme  $f \in \mathcal{L}(E)$ , si on prend  $\mathcal{B} = \mathcal{B}_F = \mathcal{B}_E$ , on parle simplement de la matrice de  $f$  dans la base  $\mathcal{B}$ .

*Exercice 4.1.2.* 1. Soit  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels chacun muni d'une base  $\mathcal{B}_E = (e_1, e_2, e_3)$  pour  $E$  et  $\mathcal{B}_F = (f_1, f_2)$  pour  $F$ . On définit l'application linéaire  $f : E \rightarrow F$  par :

$$f(e_1) = f_1 - f_2 \quad f(e_2) = f_2 \quad f(e_3) = f_1 + 4f_2.$$

- a. Déterminer la matrice  $A$  de  $f$  relativement aux bases  $\mathcal{B}_E$  et  $\mathcal{B}_F$ .
  - b. Calculer  $f(2e_1 + e_2 - e_3)$  de deux manières différentes : en utilisant la linéarité, ou en utilisant la matrice  $A$ .
2. Écrire les matrices relativement aux bases canoniques des applications linéaires  $f, g_1, k$  et  $j$  de l'exemple 1.1.2. Calculer  $k(P)$  de deux manières différentes, pour  $P(x) = x^2 + 3x + 1$ .

3. Soit  $A = \begin{pmatrix} 1 & 7 \\ 2 & 6 \\ 3 & 5 \end{pmatrix}$ . Déterminer l'application  $f$  définie sur  $\mathbb{R}^2$ , à valeurs dans  $\mathbb{R}^3$ , dont  $A$  est la matrice dans les bases canoniques respectives de  $\mathbb{R}^2$  et  $\mathbb{R}^3$ .

*Remarque 4.1.3* (De la matrice à l'application linéaire.). Si  $A$  est une matrice à  $p$  lignes et  $n$  colonnes, alors l'application  $f$  définie sur  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$  à valeurs dans  $\mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{R})$  par  $f(X) = AX$  est linéaire, et sa matrice dans les bases canoniques est  $A$ .

##### Exercice type concours.

$E = \mathbb{R}_3[X]$  désigne l'espace vectoriel des polynômes de degré inférieur ou égal à 3. À tout élément  $P$  appartenant à  $E$ , on associe le polynôme  $f(P)$  défini par  $f(P)(x) = xP'(x) - P(x+1)$ .

1. Montrer que  $f$  est un endomorphisme de  $E$ .
2. Donner sa matrice dans la base canonique de  $E$ .

3. Déterminer une base de  $\ker(f)$  et  $\text{Im}(f)$ .
4.  $f$  est-il un automorphisme de  $E$  ?
5. On considère le polynôme  $Q(x) = x^2 + x + 1$ . Déterminer, s'il(s) existe(nt), le (ou les) antécédents de  $Q$  par  $f$ .

### Exercice type concours.

Soit

$$f : \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$$

$$M \longmapsto AMB$$

avec  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  et  $B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$ .

1. Vérifier que  $f$  est un endomorphisme de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .
2. Déterminer une base de  $\ker(f)$  et une base de  $\text{Im}(f)$ .
3. Écrire la matrice de  $f$  relativement à la base canonique de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

### Exercice type concours.

Soit  $E$  un espace vectoriel muni d'une base  $B = (e_1, e_2, e_3)$  et  $E'$  un espace vectoriel muni d'une base  $B' = (e'_1, e'_2)$ . Soit  $f$  une application linéaire définie sur  $E$  par :

$$f(e_1) = e'_1 + e'_2 \quad f(e_2) = -e'_1 + e'_2 \quad f(e_3) = e'_2.$$

1. Écrire la matrice des coordonnées de l'image par  $f$  d'un vecteur  $u$  dont les coordonnées sont  $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$  dans la base  $B$ .
2. Déterminer la matrice de  $f$  relativement aux bases  $B$  et  $B'$ .
3. Déterminer une base de  $\text{Im}(f)$  et de  $\ker(f)$ .
4. Chercher tous les antécédents de  $e'_2$ .

### Exercice type concours.

$E$  désigne l'espace vectoriel  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . On note  $B$  sa base canonique. Soit  $U$  la matrice  $\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 4 & -1 \end{pmatrix}$ .

On définit l'application  $f$  de  $E$  dans  $E$  par  $f(M) = UM + MU$ .

1. Montrer que  $f$  est un endomorphisme de  $E$ .
2. Déterminer la matrice de  $f$  dans la base  $B$ .
3. Déterminer le noyau et l'image de  $f$ . On précisera en particulier une base de chacun de ces sous-espaces vectoriels.
4.  $f$  est-elle bijective ?

### Exercice type concours.

Soit  $E$  l'espace vectoriel des polynômes de degré inférieur ou égal à 2. On considère l'application  $f$  de  $E$  dans  $E$  définie par  $(f(P))(x) = (x^2 - 1)P'(x) - 2xP(x)$ .

1. Montrer que  $f$  est un endomorphisme de  $E$ .
2. Déterminer la matrice de  $f$  dans la base canonique de  $E$ .
3. Déterminer le noyau et l'image de  $f$ . On précisera en particulier une base de chacun de ces sous-espaces vectoriels.
4.  $f$  est-elle injective ? surjective ? bijective ?

#### 4.2. Liens entre opérations sur les matrices et opérations sur les applications linéaires.

##### Proposition : Combinaison linéaire

Soit  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels de dimension finie, chacun muni d'une base :  $\mathcal{B}_E$  pour  $E$ , et  $\mathcal{B}_F$  pour  $F$ .

Si  $f$  et  $g$  sont deux applications linéaires de  $E$  dans  $F$ , de matrices respectives  $A$  et  $B$  relativement aux bases  $\mathcal{B}_E$  et  $\mathcal{B}_F$ , et  $\lambda$  et  $\mu$  deux réels, alors  $\lambda f + \mu g$  est une application linéaire, et sa matrice relativement aux bases  $\mathcal{B}_E$  et  $\mathcal{B}_F$  est  $\lambda A + \mu B$ . Autrement dit :

$$\text{Mat}(\lambda f + \mu g; \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F) = \lambda \cdot \text{Mat}(f; \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F) + \mu \cdot \text{Mat}(g; \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F) = \lambda A + \mu B.$$

*Démonstration.* Immédiat. □

*Remarque 4.2.1.* En particulier :

$$\text{Mat}(\lambda f; \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F) = \lambda \cdot \text{Mat}(f; \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F)$$

et :

$$\text{Mat}(f + g; \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F) = \text{Mat}(f; \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F) + \text{Mat}(g; \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F)$$

si  $f$  et  $g$  sont deux applications linéaires de  $E$  dans  $F$ , et  $\lambda$  un réel.

*Exercice 4.2.2.* Soit  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  définie par  $f(x; y) = (x; x - y; y)$  et  $g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  définie par  $g(x; y) = (y; y - x; x)$ . Déterminer la matrice relativement aux bases canoniques de l'application  $2f - 3g$ .

##### Proposition : Composition

Soit  $E$ ,  $F$  et  $G$  trois espaces vectoriels de dimension finie, chacun muni d'une base :  $\mathcal{B}_E$  pour  $E$ ,  $\mathcal{B}_F$  pour  $F$  et  $\mathcal{B}_G$  pour  $G$ .

Si  $f$  est une application linéaire de  $E$  dans  $F$  de matrice  $A$  relativement aux bases  $\mathcal{B}_E$  et  $\mathcal{B}_F$ , et  $g$  une application linéaire de  $F$  dans  $G$  de matrice  $B$  relativement aux bases  $\mathcal{B}_F$  et  $\mathcal{B}_G$ , alors  $g \circ f$  est une application linéaire de  $E$  dans  $G$ , de matrice  $B \times A$  relativement aux bases  $\mathcal{B}_E$  et  $\mathcal{B}_G$ . Autrement dit :

$$\text{Mat}(g \circ f; \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_G) = \text{Mat}(g; \mathcal{B}_F, \mathcal{B}_G) \times \text{Mat}(f; \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F) = B \times A.$$

*Démonstration.* À compléter. □

*Remarque 4.2.3.* Ce théorème très important justifie *a posteriori* la définition du produit matriciel.

*Exercice 4.2.4.* Soit  $f$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  défini par  $f(x; y; z) = (2x - y; z; y)$  et  $g$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  dont la matrice dans la base canonique est  $B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ .

1. Expliciter  $g$ , donner la matrice de  $f$  dans la base canonique.
2. Déterminer l'expression de  $g \circ f$ , puis sa matrice.
3. Déterminer la matrice de  $f \circ g$ , puis une expression explicite de  $f \circ g$ .

*Exercice 4.2.5.* Soit

$$f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3 \\ (x; y; z) \longmapsto (x - y; 2y + z; y + z)$$

1. Montrer que  $f$  est un endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  et donner sa matrice dans la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .
2.  $f$  est-elle bijective ? Si oui, déterminer son application réciproque  $f^{-1}$ .
3. Donner par deux méthodes l'expression de  $f \circ f$ .

On s'intéresse au cas particulier où on compose une application linéaire avec elle-même.

**Proposition : Puissance**

Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension finie muni d'une base  $\mathcal{B}_E$ .

Si  $f$  est un endomorphisme de  $E$ , de matrice  $A$  relativement à la base  $\mathcal{B}_E$ , alors pour tout  $k$  entier naturel non nul, l'application  $f^k$  définie par

$$f^k = \underbrace{f \circ f \circ \dots \circ f}_{k \text{ fois}}$$

est une application linéaire et a pour matrice  $A^k$  dans la base  $\mathcal{B}_E$ . Autrement dit :

$$\text{Mat}(f^k; \mathcal{B}_E) = \left( \text{Mat}(f; \mathcal{B}_E) \right)^k = A^k.$$

*Démonstration.* C'est un cas particulier du résultat précédent.  $\square$

*Exercice 4.2.6.* Soit  $f$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^2$  défini par  $f(e_1) = e_1 + e_2$  et  $f(e_2) = e_2$ , où  $\mathcal{B} = (e_1, e_2)$  désigne la base canonique de  $\mathbb{R}^2$ .

1. Déterminer la matrice  $A$  de  $f$  dans la  $\mathcal{B}$ .
2. Calculer  $A^2, A^3$  puis conjecturer  $A^n$ . Montrer cette conjecture par récurrence sur  $n \in \mathbb{N}$ .
3. En déduire la matrice de l'application  $g = f^4 = f \circ f \circ f \circ f$ , puis l'expression explicite de  $g(x; y)$ .

**Proposition : Bijection réciproque et inverse**

Soit  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels de dimension finie, chacun muni d'une base :  $\mathcal{B}_E$  pour  $E$ , et  $\mathcal{B}_F$  pour  $F$ .

Si  $f$  est une application linéaire de  $E$  dans  $F$  de matrice  $A$  relativement aux bases  $\mathcal{B}_E$  et  $\mathcal{B}_F$ ,  $f$  est bijective si et seulement si  $A$  est inversible, et dans ce cas, l'application réciproque  $f^{-1} : F \rightarrow E$  est linéaire, et a pour matrice  $A^{-1}$  relativement aux bases  $\mathcal{B}_F$  et  $\mathcal{B}_E$ . Autrement dit :

$$\text{Mat}(f^{-1}; \mathcal{B}_F, \mathcal{B}_E) = \left( \text{Mat}(f; \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F) \right)^{-1} = A^{-1}.$$

*Remarque 4.2.7.* Dans ce dernier cas, la matrice à inverser est nécessairement carrée donc  $\mathcal{B}_E$  et  $\mathcal{B}_F$  ont le même nombre d'éléments, c'est-à-dire que l'on a obligatoirement  $\dim(E) = \dim(F)$ .

*Exercice 4.2.8.* On reprend  $f$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  défini par  $f(x; y; z) = (2x - y; z; y)$  et  $g$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  dont la matrice dans la base canonique est  $B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ .

$f$  et  $g$  sont-elles bijectives ? Si oui, donner l'expression de leur bijection réciproque et leurs matrices respectives.

Il découle de la discussion qui précède le résultat théorique suivant.

**Proposition : Isomorphisme entre  $\mathcal{L}(E, F)$  et  $\mathcal{M}_{p,n}(\mathbb{R})$** 

Soit  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels de dimension finie,  $\mathcal{B}_E = (e_1, e_2, \dots, e_n)$  une base de  $E$  et  $\mathcal{B}_F = (f_1, f_2, \dots, f_p)$  une base de  $F$ . L'application

$$\begin{aligned} \text{Mat} : \mathcal{L}(E, F) &\longrightarrow \mathcal{M}_{p,n}(\mathbb{R}) \\ f &\longmapsto \text{Mat}(f; \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F) \end{aligned}$$

qui, à toute application linéaire  $f \in \mathcal{L}(E, F)$ , associe sa matrice  $\text{Mat}(f; \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_F)$  relativement aux bases  $\mathcal{B}_E$  et  $\mathcal{B}_F$ , est un isomorphisme entre les espaces vectoriels  $\mathcal{L}(E, F)$  et  $\mathcal{M}_{p,n}(\mathbb{R})$ .

En conséquence :  $\dim(\mathcal{L}(E, F)) = \dim(\mathcal{M}_{p,n}(\mathbb{R})) = n \times p = \dim(E) \times \dim(F)$ .

**4.3. Rang d'une matrice.** Le rang d'une matrice est, par définition, le rang de l'application linéaire associée à cette matrice. Cette définition n'est jamais utilisée car on peut lire le rang d'une matrice sans avoir à en repasser par l'application linéaire. En effet :

**Théorème : Rang d'une matrice**

Le rang d'une matrice  $A$  appartenant à  $\mathcal{M}_{p,n}(\mathbb{R})$  est le rang de la famille de ses vecteurs-colonnes. De plus  $\text{rg}(A) = \text{rg}({}^tA)$ .  
Donc le rang de la matrice  $A$  est également égal au rang de la famille de ses vecteurs lignes.

*Démonstration.* Admis. □

*Exercice 4.3.1.* Donner le rang de  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & -3 \end{pmatrix}$ .

**Proposition : Rang d'une matrice et rang d'une application linéaire**

Soit  $A \in \mathcal{M}_{p,n}(\mathbb{R})$  une matrice et  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  une application linéaire dont  $A$  est la matrice relativement aux bases  $\mathcal{B}_E = (e_1, e_2, \dots, e_n)$  de  $E$  et  $\mathcal{B}_F = (f_1, f_2, \dots, f_p)$  de  $F$ . Alors  $\text{rg}(f) = \text{rg}(A)$ .

*Démonstration.* À compléter. □

**Corollaire : Lien entre inversibilité et rang d'une matrice carrée**

Une matrice carrée  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  est inversible si, et seulement si  $\text{rg}(A) = n$ .

*Démonstration.* À compléter □

**Méthode : Python**

En Python, le rang d'une matrice s'obtient avec la fonction `matrix_rank()` de la bibliothèque `numpy.linalg`. Cette fonction sera énormément utilisée dans la suite du cours.

5. SUJETS D'ANNALES EN LIEN AVEC CE CHAPITRE.

*Remarque 5.0.1.* 1. Assez peu de sujets font appel à ce chapitre d'algèbre et au précédent, la quasi-totalité des problèmes sont des problèmes de réduction des endomorphismes que nous étudierons dans un dernier chapitre. En voici néanmoins quelques uns, faisables dès maintenant.

**1. ECRICOME**

- 1990 Exercice 1.
- 1997 Exercice 2.

**2. EDHEC**

- 2001 Exercice 1.

**3. EML**

- 2002 Exercice 1.

**4. ESCP**

- 1986 épreuve III Exercice 1.
- 1999 épreuve III Exercice 1.

**5. ESSEC**

- 1990 épreuve III Exercice 2.

**6. HEC**

- 2014 Exercice.